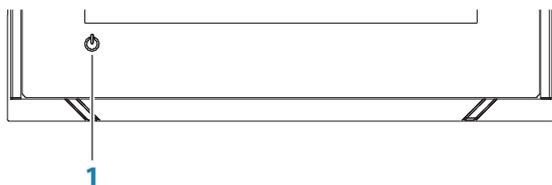


前面板



编号	按键	功能
1	功率	按住此按钮可打开/关闭装置。按一次可显示“系统控制”对话框。

“系统控制”对话框

用于快速访问系统设置。

通过以下方式激活此对话框：

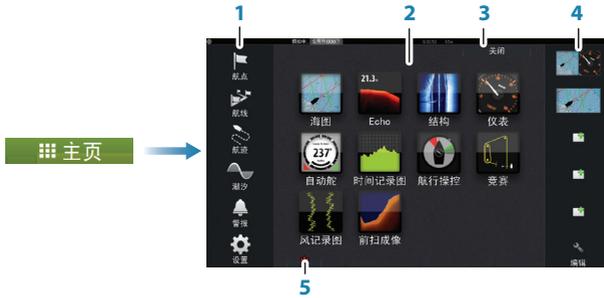
- 按电源键。
- 从屏幕顶部向下滑动。



➔ **注意:** 对话框上显示的图标会有所不同。例如，在您打开系统控制对话框时，仅当您正在查看分页时“调整分页”选项才可用。

主页

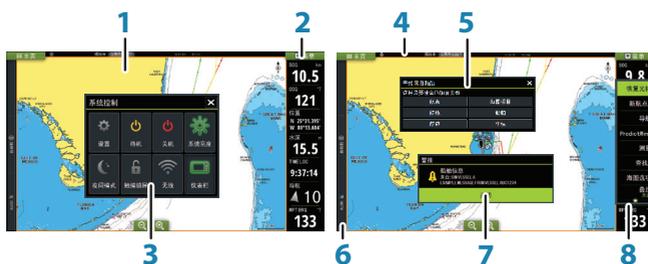
可从任何操作中访问主页，选择面板左上角的 Home 按钮即可。



编号	项目	功能
1	工具	选择某一按钮可访问用于执行任务或用于浏览已存储的信息的对话框。
2	应用程序	选择某一按钮可将应用程序显示为全页面板。按住某一按钮可显示应用程序的预配置分页选项。
3	关闭按钮	选中以退出主页并返回至以前的活动页面。
4	收藏	选择某一按钮可显示面板组合。 按住某一收藏按钮可进入“收藏”面板的编辑模式。
5	人员落水 (MOB) 按钮	选择此项可将人员落水 (MOB) 航点保存在当前船舶位置。

应用程序页面

与系统连接的每个应用程序都显示在面板上。所有应用程序页面均可从主页访问。

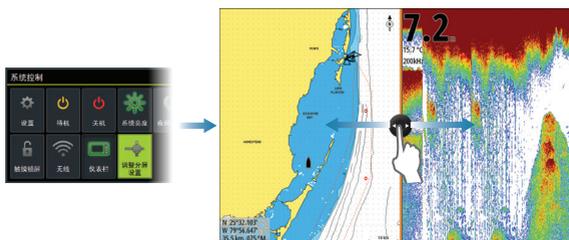


编号	项目
1	应用程序面板
2	仪表栏
3	系统控制对话框
4	状态栏
5	对话框
6	控制栏
7	警报消息
8	菜单

调整面板大小

可通过以下方式更改活动分页的面板大小：

1. 激活系统控制对话框
2. 在对话框中选择“调整分页”选项
3. 拖动调整图标调整面板大小
4. 点按其中一个面板或者选择菜单中的“保存”选项确认您的更改



海图

- 使用分开或捏拢手势或者使用缩放按钮 (A) 缩放海图。
- 通过平移海图, 可朝任意方向移动视图。
- 点按海图项可显示关于此项的信息。



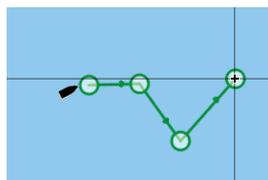
航点

将光标放在面板上, 然后在菜单中选择“新航点”选项, 可将航点保存在选定位置

航线

创建航线:

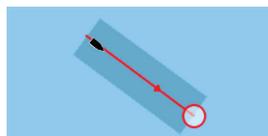
1. 激活海图面板上的光标
2. 在菜单中选择“新航线”选项
3. 点按海图以定位第一个航点
4. 继续点按屏幕以定位更多航点
5. 从菜单中选择“保存”选项以保存航线



导航

导航至光标位置:

1. 将光标放在面板上的选定目标上
2. 在菜单中选择“转到光标”选项



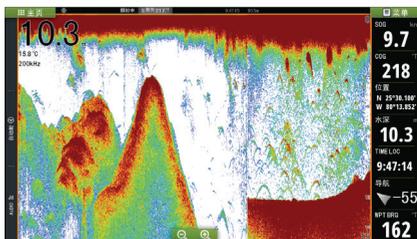
通过以下方式导航预定义的航线:

- 点按航线将其激活, 然后在菜单中选择“开始”选项。
- 从“航线”对话框中选择航线, 然后在对话框中选择“开始”选项。



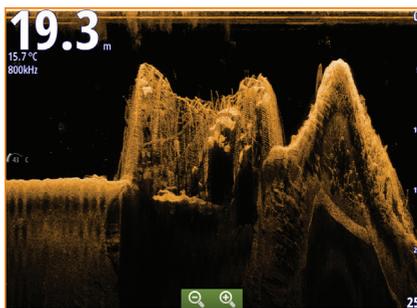
测深仪

- 点击缩放按钮缩放图像。
- 通过平移图像，可以查看测深仪历史记录。
- 使用菜单中的滑动条，调整增益和颜色。
- 从菜单中将自动增益切换到 ON/OFF (开/关)。



StructureScan

- 从菜单中选择 DownScan 或左/右 SideScan 视图。
- 使用面板缩放图标，缩放 StructureScan 图像。
- 向上/向下 (SideScan) 或向左/向右 (DownScan) 拖动以平移图像历史记录。
- 调整对比度设置：
 1. 选择“对比度”图标或者激活菜单中的“对比度”选项以显示颜色调整条
 2. 上下拖动调整条获取所需的对比度设置或者选择“自动对比度”
- 通过菜单在可用的 StructureScan 频率之间进行切换。



DownScan

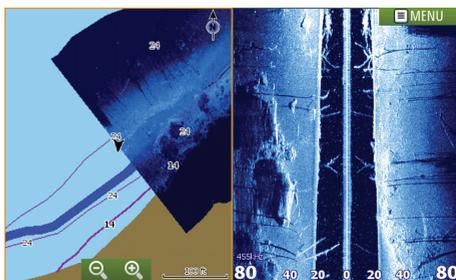


SideScan

455 kHz	在大多数情况下提供理想的范围和图像质量
800 kHz	为较浅水域提供更详尽的细节

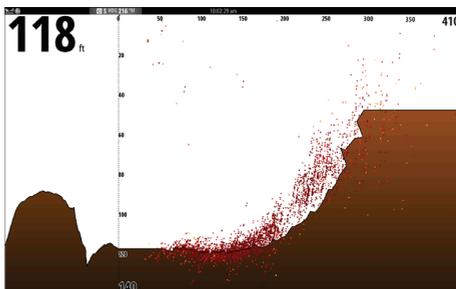
StructureMap

- 从“海图”菜单中打开“结构叠加”。
- 从“结构选项”菜单中调整 StructureMap 设置。



ForwardScan

- 通过菜单调整深度、量程和信噪抑制。
- 通过菜单开始记录 ForwardScan 日志。
- 使用艏向扩展以监控海图面板上的 ForwardScan。艏向扩展颜色基于 ForwardScan 警报值。



Sailsteer 面板

Sailsteer 提供并显示综合性质的航行数据。所有的数据以船头为相对显示。面板显示的数据字段，由面板的尺寸大小为定。



比赛 (Race) 面板

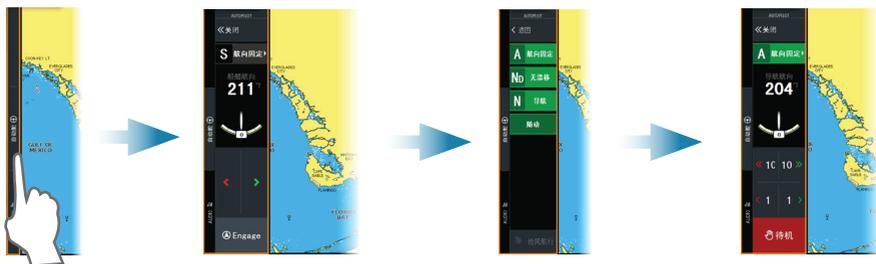
比赛 (Race) 面板可用于:

- 显示并操控比赛定时器
- 创建并管理起跑线
- 显示比赛的起跑线数据
- 在比赛面板的图表上显示起跑线
- 显示当前赛程或下一赛程的战术信息



自动舵

在控制栏中选择自动驾驶选项以在任意面板中激活自动驾驶仪,其次在自动控制器中选择一个模式。



S	待机	自动舵是被动的。在手动操舵转向时使用。
FU	跟进	使用远程自动舵控制器上的旋钮手动转向以控制舵角。
NFU	非跟进	手动转向。通过自动舵弹出窗口中的左舷和右舷按钮或其他 NFU 设备来控制舵的移动。
A	自动	自动转向，保持设定艏向。
N_D	无漂移	自动转向，通过对漂移进行补偿，使船舶方位线保持笔直。
N	导航	自动转向，使用 GPS 数据将船舶导航到特定航点或沿特定航线行驶。
W	风导航 *	自动转向，保持设定风角。
W_N	风导航 *	自动转向，使用风数据和 GPS 数据将船舶导航到特定航点或沿特定航线行驶。

* 仅当船型设为 SAIL（航行）时才可用。

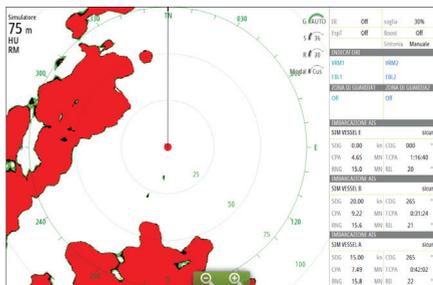
从自动模式切换到手动转向

通过自动舵弹出窗口或使用物理待机键将自动舵从任意自动操作模式切换到“待机”模式。

雷达

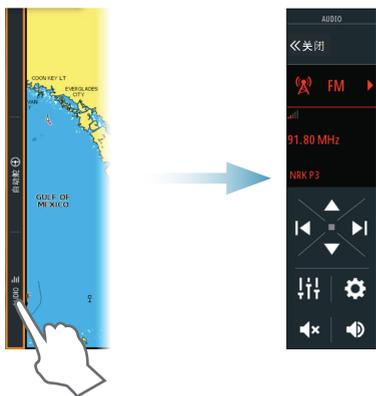
不适用于 5 英寸装置。

- 通过菜单打开/关闭雷达发射。
- 选择雷达面板上的缩放图
标可调整雷达范围。



音频

通过在控制栏中选择音频以激活音频控制器。



定位 MOB 标记

点按主页上的 MOB 按钮，可以在船舶位置保存人员落水 (MOB) 标记。



在屏幕上查看手册

在文件面板然选择PDF文件后在对话框中做查看选项。

您可以从 www.bandg.com 网站下载相关手册

有关更多详情，请参阅《Vulcan Series 操作员手册》。

